

Elektrozylinder DSZY1Q-HS2 (Hallsensor)

Der Elektrozyylinder DSZY1Q eignet sich für eine Vielzahl verschiedener Positionieraufgaben und zeichnet sich durch einen geringeren Geräuschpegel (≤ 55 dB) aus. Je nach gewünschtem Anwendungsbereich ist er in drei verschiedenen Ausführungen lieferbar:

1. DSZY1Q-STD
(Standard für alle Anwendungen ohne Positionsrückführung)
2. DSZY1Q-POT
(mit Potentiometer für absolute Positionsrückführung)
3. **DSZY1Q-HS2**
(mit 2-Kanal Hallsensor für inkrementelle Positionsrückführung)

Ausgestattet mit einer Trapezgewindespindel (ACME screw), handelt es sich um kleine, kompakte und leichte DC-Linearantriebe. Mittels einer integrierten Diodenschaltung, erfolgt eine schnelle Richtungsumkehrung durch einfache Spannungsumpolung des DC-Motors. Standardmäßig verfügen alle DSZY1Q Typen über zwei integrierte, direkt mit dem DC-Motor verbundene, nicht einstellbare Endschalter. Eine Überlastung des Antriebes kann durch eine separate Überwachung und Begrenzung des Stromes verhindert werden.

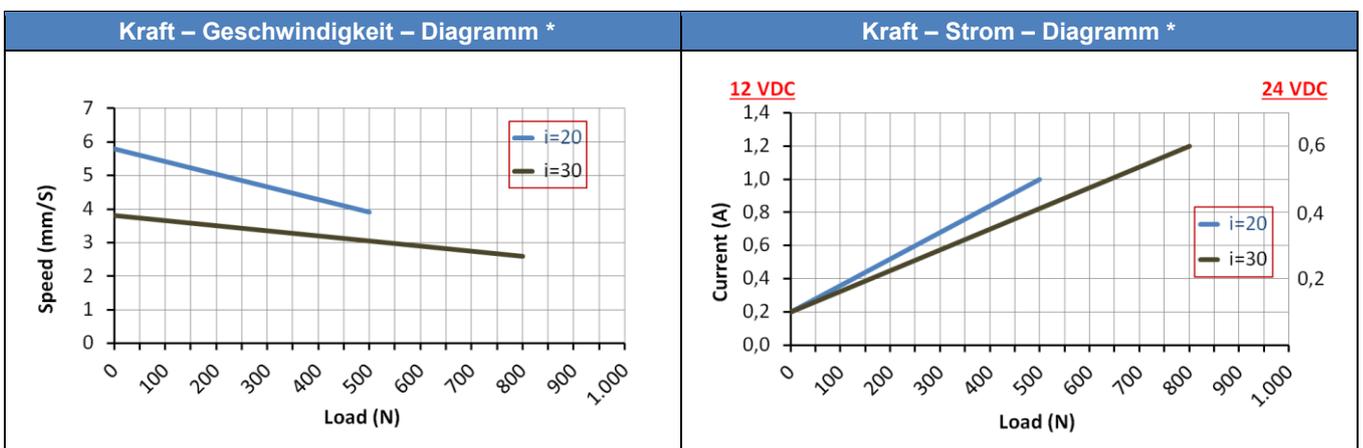


Typenschlüssel (alle Größen kombinierbar)

						Optional		
DSZY1Q	- 12	- 20	- 050	- HS2	- IP65	- C	1	1
Typ	Spannung	Unter- setzung i	Hublängen	Version	IP- Schutzart	Front- Konnektor (Kolbenstange)	rückseitiger Konnektor (Getriebedeckel)	
	12 Vdc 24 Vdc	20 30	25 mm 50 mm 100 mm 150 mm 200 mm 250 mm 300 mm	2-Kanal Hallsensor		1 = Standard 3 = Kugelkopf 6 = Gabelkopf	1 = Standard 3 = 90° gedreht	

Leistungsdaten: Kraft – Geschwindigkeit – Strom

Unter- setzung i	Dyn. Kraft (N)	Stat. Kraft (N)	Geschwindigkeit * (mm/s)		Nennstrom * (A)			
			minimale Kraft	maximale Kraft	minimale Kraft		maximale Kraft	
			12 Vdc	24 Vdc	12 Vdc	24 Vdc	12 Vdc	24 Vdc
20	500	2.500	0,2	3,9	1,0	0,5		
30	800	2.500	0,2	2,6	1,2	0,6		



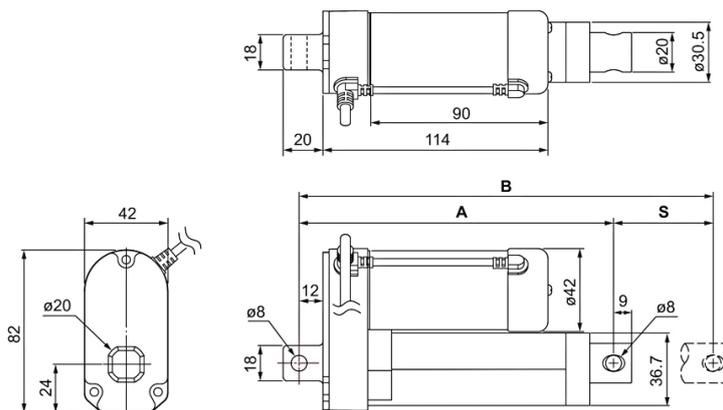
(*) Durchschnittswerte bei Raumtemperatur und konstanter Leistung.

Weitere technische Daten

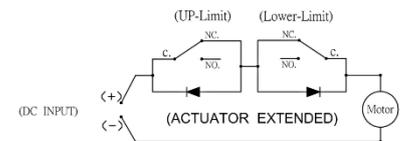
- Betriebsspannung 12 Vdc und 24 Vdc
- Schub- und Zugkraft bis 800 N
- Statische Kraft 2.500 N
- Geräuschpegel: ≤ 55 dB
- Einschaltdauer 25 % (z. B. 1 min kontinuierlicher Betrieb – 3 min Pause)
- Gehäuse aus Zinklegierung
- Außenrohr und Schubstange aus Aluminium
- Arbeitstemperatur -25 °C - 65 °C
- Schutzart IP65 für alle Ausführungen (im Ruhezustand)
- Kolbenstange verdrehgesichert – siehe Installationshinweis
- CE - EMV 2014/30/EU (EN 55014-1:2006+A1:2009+A2:2011 EN 55014-2:1997+A1:2001+A2+:2008 Category I)

Bemaßung

Front-Konnektor	Länge	Maße in mm						
	Hub (S) ± 3 mm	25	50	100	150	200	250	300
C1.. (Standard)	(A) eingefahren	128	158	209	260	311	362	413
	(A+S) ausgefahren	153	208	309	410	511	612	713
C3..	(A) eingefahren	174	199	250	301	350	403	454
	(A+S) ausgefahren	199	249	350	451	550	653	754
C6..	(A) eingefahren	143,5	168,5	219,5	270,5	321,5	372,5	423,5
	(A+S) ausgefahren	168,5	218,5	319,5	320,5	521,5	622,5	723,5



Toleranzen der Bohrung: 8 mm $+0,2\text{ mm}$
 -0 mm



rotes Kabel an „+“ und schwarzes Kabel an „-“: Zylinder fährt aus

schwarzes Kabel an „+“ und rotes Kabel an „-“: Zylinder fährt ein

Kabellänge: 900 mm

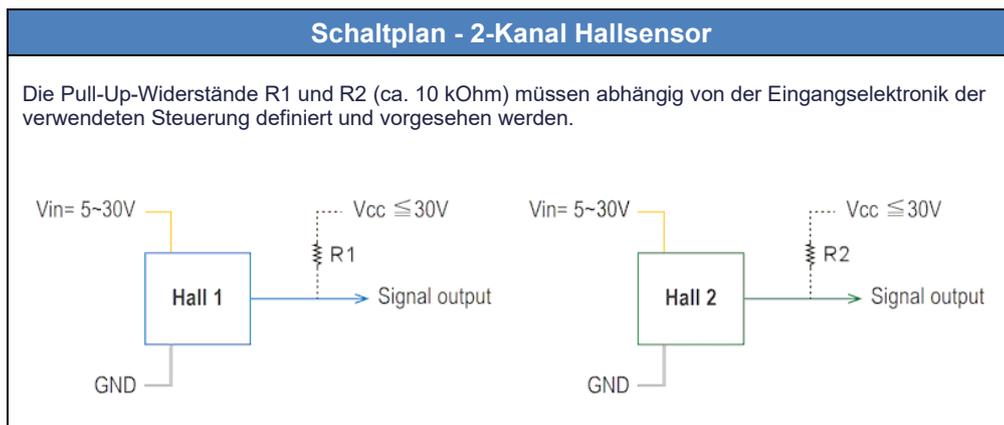
Gewicht

Hub in mm	25	50	100	150	200	250	300
Gewicht in kg	0,820	0,860	0,930	1,000	1,070	1,140	1,200

2-Kanal Hallsensor

Spannung		2-Kanal Hallsensor			
Rot	Schwarz	Weiß	Gelb	Blau	Grün
M+	M-	GND	Vcc	Data1	Data2
Hallsensor Signal-Typ A High = Vcc Low = GND		Actuator extends		Actuator retracts	
Hallsensor Signal-Typ B High = Vcc Low = GND		Actuator extends		Actuator retracts	

Untersetzung i	5	10	20	30	40
Auflösung (Impulse/mm)	2,27	3,62	6,86	10,57	14,27
Hallsensor Signal-Typ	B	A	A	A	B



Front- und rückseitiger Konnektor

Front-Konnektor (Kolbenstange)		
1 = Standard (Metall)	3 = Kugelkopf (Metall)	6 = Gabelkopf (Kunststoff)
D=8 mm - H=15 mm - W=6 mm		

Rückseitiger Konnektor (Getriebedeckel)	
1 = Standard	3 = 90° gedreht
D=8 mm	

ACHTUNG:

C11 ist Standard und wird im Typenschlüssel nicht angegeben.

Bei mindestens einem geänderten Konnektor ist die Option C am Typenschlüssel anzuhängen (z. B. DSZY1Q...-IP65-C63)

